

<p>직무개요</p>	<p>Level 4 자율 주행 핵심 기술을 개발하여, 당사 전장 부품 사업 확대에 기여하는 업무 수행. 과제의 궁극적 Objective는 “내 소중한 사람을 태울 수 있는 자율 주행 기술 개발”이며, 22년은 기반을 다지는 해로 “스스로 자부심을 가질 수 있는 자율주행 기술과 연구 문화를 만들자” 임</p> <p>특전) 삼성 자율 주행차를 타볼 수 있는 절호의 찬스 A100 GPU 600개 보유 세계 최고 AI 연구소 MILA와 협업 기회</p>	
<p>주요 역할/책임</p>	<p>환경 인식을 위한 카메라, LiDAR, Radar 인식 알고리즘 개발 Localization & Mapping 기술 개발 자율 주행 차량 Path Planning & Control 기술 개발 Level 4 자율 주행 시스템(SW, Computing, Sensor 구성) 도출</p>	
<p>자격요건</p>	<p>학력</p>	<p>- 컴퓨터 공학, 전자, 기계, 항공 공학 박사 이상</p>
	<p>경력</p>	<p>- Computer Vision / Machine Learning 관련 경험자 우대 - Path Planning 관련 경험자 우대 - 로봇, 자율 주행 관련 경험자 우대 - CPU, GPU, NPU 응용 회로 설계 경험자</p>
	<p>전문 지식</p>	<p><input type="checkbox"/> Deep Learning / Computer Vision <input type="checkbox"/> Sensor Fusion <input type="checkbox"/> Localization & Mapping / SLAM <input type="checkbox"/> 판단 / 제어 <input type="checkbox"/> Computing HW / Sensor <input type="checkbox"/> 전파/무선통신/Radar 신호처리</p>