

■ 공고명: 자율주행 [자율주행 영상인식 및 판단/제어 개발]

실습부서	연구개발본부 자율주행사업부			근무지	서울 삼성동
채용구분	채용전환형 인턴	직군	연구직	목표직위	연구원
조직소개	우리조직은 딥러닝 기술 및 영상처리 기술을 바탕으로 자율주행 및 주차를 위한 영상인식 기능 개발을 담당하고 있습니다. 영상인식 로직의 임베디드 적용을 위해 SW 아키텍처링 및 최적화 업무를 수행하며, 또한 자율주행 기능 중 주행 안전 기능 개발 업무를 수행하고 있습니다.				
주요업무요약	자율주행 객체 인식 기술 및 자율주행 공간 인식 기술 개발 업무를 수행합니다. 또한 주변 차량과의 충돌이 예상될 경우 충돌을 회피하기 위한 제동제어, 조향제어 개발 업무를 수행합니다.				
주요업무상세					
1) 자율주행 영상인식 개발	<ul style="list-style-type: none"> - 딥러닝 영상인식 결과를 자율주행에 활용 하기 위해 필요한 후처리 알고리즘 개발 [Multi-Object Tracking / 영상인식 High Level Fusion / 영상기반(2D) 거리 추정 알고리즘 등] - 자율주행 공간인식 기능 및 노면정보 인식 로직 개발 [Keypoint 및 Polyline Detection 딥러닝 모델 및 알고리즘 개발] - 영상인식 로직 검증 및 검증 툴 개발 [Object Detection 기술 개발 검증 / 검증 프로세스 및 Metric 개발] - Mono Depth Estimation 딥러닝 모델 성능 검증 툴 개발 및 출력 뷰어 개발 [GUI 기반 2D/3D 형태의 Mono Depth 출력 시각화 및 검증 툴 개발] 				
2) 자율주행 판단 및 제어 개발	<ul style="list-style-type: none"> - 충돌 판단 로직 개발 [차량에 장착된 카메라/레이더/라이다 정보 이용, 정지하거나 움직이는 차량과의 충돌 판단] - 제어 로직 개발 [전방/교차/역주행 차량 등과 충돌이 예상될 경우 제동제어/조향제어를 통해 충돌 회피] 				
채용하고 싶은 사람					
<ul style="list-style-type: none"> - 태도가 바르고 긍정적이며 성실하게 업무를 수행할 수 있으신 분 - 원만한 대인관계 및 소통 능력을 보유하신 분 - 창의적 문제 해결 능력 및 적극적인 추진력을 보유하신 분 					

필수요건	
학력 수준	학사 이상
입사가능시기	24년 2월 졸업예정자
전공	이공계열 (전기전자공학/컴퓨터공학/로봇공학/기계공학/자동차공학 계열 등)
필수전공(과목)	전기/전자/컴퓨터/임베디드/기계 등 SW, 제어 관련 전공수업을 이수하신 분
직무관련 수행 경험	-
SW활용능력	C/C++ 활용 능력을 보유하신 분

우대사항	
학력 수준	석사 이상
필수전공(과목)	디지털 신호처리, 영상처리, 딥러닝, 센서퓨전, 제어, SW 아키텍처, 임베디드 시스템, SW 최적화, 마이크로프로세서, 운영체제, 전자회로, 차량 네트워크, 차량 동역학 등 전공수업을 이수하신 분

어학	영문 보고서/기술문서 작성, 영어 회의 참석/주관이 가능한 수준의 영어 커뮤니케이션 역량을 보유하신 분
자격증	SW 개발 관련 자격증, 운전면허증을 보유하신 분
경력	자율주행/주차 기술 개발 프로젝트 수행 경험을 보유하신 분 (인식, 신호처리, 동역학 등) 자율주행/주차 관련 각종 대회 참여 및 입상 경험을 보유하신 분
직무관련 수행 경험	아래 업무 경험을 보유하신 분 자율주행/주차 제어, 센서 인식 성능 및 로직 개발/검증, 제어기 관련 개발, 이미지센서/ISP/초음파센서 개발, 영상 합성/왜곡보정 기능 개발
SW활용능력	C/C++, Python, Matlab/Simulink, dSPACE/Vector tools, 자동차용 개발 Tool 사용 역량